

**Автор и наименование произведений,  
доступ, к которым предоставляется отдельно  
от разделов ЭБС ЛАНЬ**

- |     |   |
|-----|---|
| 1.  | <b>Алёшин Б. С.</b> Ориентация и навигация подвижных объектов: современные информационные технологии / Б. С. Алёшин, А. А. Афонин, К. К. Веремеенко, Б. В. Кошелев. Издательство: Физматлит, 2006. <i>Коллекция «Инженерно-технические науки».</i>  |
| 2.  | <b>Антти Суомалайнен</b> Беспилотники: автомобили, дроны, мультикоптеры. Издательство: ДМК Пресс-Додэка-XXI, 2018. <i>Коллекция «Инженерно-технические науки».</i>  |
| 3.  | <b>Барский А. Б.</b> Введение в нейронные сети, 2-е изд. Национальный Открытый Университет ИНТУИТ, 2016. <i>Коллекция «Информатика».</i>  |
| 4.  | <b>Барсуков А. П.</b> Кто есть, кто в робототехнике. Компоненты и решения для создания роботов и робототехнических систем. Издательство: ДМК Пресс-Додэка-XXГ, 2008. <i>Коллекция «Инженерно-технические науки».</i>  |
| 5.  | <b>Басараб М. А</b> Интеллектуальные технологии на основе искусственных нейронных сетей / М. А. Басараб, Н. С. Коннова. Издательство: МГТУ им. Н. Э Баумана, 2017. <i>Коллекция «Информатика».</i>  |
| 6.  | <b>Бахратов А Р.</b> Шишлов А В Исследование операций сборки и регулировки узлов и приборов ориентации, стабилизации и навигации метод, указания к выполнению лабораторных работ по курсу «Технология сборки и регулировки приборов ориентации, стабилизации и навигации» / А. Р. Бахратов, А. В. Шишлов. Издательство: МГТУ им. Н. Э. Баумана, 2014. <i>Коллекция «Инженерно-технические науки».</i> |
| 7.  | <b>Бейкгал, Д.</b> Конструируем роботов от А до Я. Полное руководство для начинающих: руководство / Д. Бейкгал. Москва: Лаборатория знаний, 2018. 397 с. <i>Коллекция «Образовательная робототехника».</i>  |
| 8.  | <b>Боровская Е. В.</b> Давыдова Н А. Основы искусственного интеллекта, 3-е изд. Издательство: Лаборатория знаний, 2016. <i>Коллекция «Психология. Педагогика».</i>  |
| 9.  | <b>Булгаков А. Г.</b> Промышленные роботы. Кинематика, динамика, контроль и управление / А. Г. Булгаков, В. А. Воробьев. Издательство: СОЛОН-Пресс, 2008. <i>Коллекция «Инженерно-технические науки».</i>   |
| 10. | <b>Водовозов А. М.</b> Микроконтроллеры для систем автоматизации, 3-е изд. Издательство: Инфра-Инженерия, 2016. <i>Коллекция «Инженерно-технические науки».</i>   |
| 11. | <b>Войтович И. Д.</b> Интеллектуальные сенсоры, 2-е изд. / И. Д. Войтович, В. М. Корсунский. Национальный Открытый Университет ИНТУИТ, 2016. <i>Коллекция «Информатика».</i>  |
| 12. | <b>Галушкин А. И.</b> Нейронные сети: основы теории. Издательство: Горячая линия – Телеком, 2017. <i>Коллекция «Инженерно-технические науки».</i>   |
| 13. | <b>Джонс М. Т.</b> Программирование искусственного интеллекта в приложениях, 2011 Издательство: ДМК Пресс, 2011. <i>Коллекция «Информатика».</i>  |
| 14. | <b>Жданов А. А.</b> Автономный искусственный интеллект. Издательство: Лаборатория знаний, 2020. (Ранее «БИНОМ. Лаборатория знаний»). <i>Коллекция «Информатика».</i>  |
| 15. | <b>Каляев И. А.</b> Интеллектуальные роботы: учебное пособие / И. А. Каляев, В. М. Лохин, И. М. Макаров, С. В. Манько. Москва: Машиностроение, 2007. 360 с. <i>Коллекция «Инженерно-технические науки».</i>   |
| 16. | <b>Каляев И. А.</b> Модели и алгоритмы коллективного управления в группах роботов / И. А. Каляев, А. Р. Гайдук, С. Г. Капустян. Издательство: Физматлит, 2009. <i>Коллекция «Информатика».</i>  |

17.	<b>Кашкаров А. П.</b> Датчики в электронных схемах: от простого к сложному. Издательство: ДМК Пресс-Додэка-ХХГ, 2013. Коллекция «Инженерно-технические науки».
18.	<b>Королев С. А.</b> Датчики и детекторы физико-энергетических установок: учебное пособие для вузов / С. А. Королев, В. П. Михеев; НИЯУ МИФИ (Национальный исследовательский ядерный университет «Московский инженерно-физический институт»), 2011. Коллекция «Инженерно-технические науки».
19.	<b>Лесков А. Г.</b> Кинематика и динамика исполнительных механизмов манипуляционных роботов. / А. Г. Лесков, К. В. Бажинова, Селиверстова Е. В. Издательство: МГТУ им. Н. Э. Баумана, 2017. Коллекция «Инженерно-технические науки».
20.	<b>Мортон Дж.</b> Микроконтроллеры АУН. Вводный курс. Издательство: ДМК Пресс-Додэка-ХХГ, 2010. Коллекция «Инженерно-технические науки».
21.	<b>Польский В. А.</b> Изучение способов управления электроприводом переменного тока на базе программируемых логических контроллеров: метод указания по курсу «Электроприводы роботов» / В. А. Польский, В. Ванин. Издательство: МГТУ им. Н. Э. Баумана, 2010. Коллекция «Инженерно-технические науки».
22.	<b>Рашка Себастьян.</b> Python и машинное обучение: крайне необходимое издание по новейшей предсказательной аналитике для более глубокого понимания методологии машинного обучения: [пер. с англ.] / Себастьян Рашка. Москва: ДМК Пресс, 2017. 414 с. Коллекция «Информатика»
23.	<b>Рэндал У. Биард.</b> Малые беспилотные летательные аппараты: теория и практика / Рэндал У. Биард, Тимоти У. МакЛэйн; пер. с англ. А. И. Демьяникова; под ред. Г. В. Анцева. Москва: Техносфера, 2015. 311 с.: ил. Коллекция «Инженерно-технические науки».
24.	<b>Сотник С. Л.</b> Проектирование систем искусственного интеллект, 2-е изд. Национальный Открытый Университет ИНТУИТ, 2016. Коллекция «Информатика».
25.	<b>Тудфеллоу Я.</b> Глубокое обучение / Я Тудфеллоу, И. Бенджио, А. Курвилль. Издательство: ДМК Пресс, 2018. Коллекция «Информатика».
26.	<b>Фуртат И. Б.</b> Адаптивное и робастное управление мультиагентными системами. НИУ ИТМО, 2016. Коллекция «Инженерно-технические науки».
27.	<b>Шалыгин А. С.</b> Методы моделирования ситуационного управления движением беспилотных летательных аппаратов / А. С. Шалыгин, Л. К. Лысенко, О. А. Толлегин. Издательство: Машиностроение, 2012. Коллекция «Инженерно-технические науки».